

複素数と複素平面

1 導入

この講義の核心は、複素数とは「平面上の点に乗法を与えたもの」であり、掛け算が「拡大と回転の合成」を意味するという見方だ。

「 $i^2 = -1$ になる不思議な数」という見方は本質を隠す。 i を掛けることは「 90° 回転させる操作」であり、 i^2 が -1 になるのは「 90° を 2 回で $180^\circ = -1$ (実軸の反対側)」になるからだ。この見方から加法は平行移動、乗法は回転と拡大、オイラーの公式は指数と三角関数の統一として自然に理解できる。

2 用語と定義

2.1 複素数

Complex number

$a, b \in \mathbb{R}$ 、 $i^2 = -1$ として $z = a + bi$ の形の数を複素数という。 $a = \text{Re}(z)$ (実部)、 $b = \text{Im}(z)$ (虚部)。

2.2 共役複素数・絶対値・偏角

Complex conjugate

Modulus

Argument

$$\bar{z} = a - bi, \quad |z| = \sqrt{a^2 + b^2}, \quad \arg z = \theta \text{ ただし } \tan \theta = b/a$$

絶対値は原点からの距離、偏角は実軸からの角度を表す。

3 方針

- 代数的計算 (直交座標 $a + bi$) と幾何的見方 (平面の点) の対応を確認する
- 極形式 (偏角と絶対値) で乗法の幾何的意味を明確にする
- オイラーの公式でこれらを統一する

4 厳密な説明

4.1 1. 基本計算

$z_1 = a + bi$ 、 $z_2 = c + di$ として：

$$z_1 + z_2 = (a + c) + (b + d)i$$

$$z_1 z_2 = (ac - bd) + (ad + bc)i$$

$$z_1 \bar{z}_1 = a^2 + b^2 = |z_1|^2$$

割り算： $z \neq 0$ のとき $\frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$ 。分母を実数化するために共役で有理化する。

4.2 2. 極形式と乗法の幾何

$|z| = r, \arg z = \theta$ として：

$$z = r(\cos \theta + i \sin \theta) = re^{i\theta}$$

乗法の極形式：

$$z_1 z_2 = r_1 r_2 e^{i(\theta_1 + \theta_2)}$$

すなわち「絶対値は積、偏角は和」 — z に $w = se^{i\phi}$ を掛けると s 倍拡大して ϕ 回転する。

例： $i = e^{i\pi/2}$ なので i を掛ける = 90° 回転。 $-1 = e^{i\pi}$ なので $i^2 = e^{i\pi} = -1$ 。

4.3 3. オイラーの公式

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$$

特別な値：

$$e^{i\pi} + 1 = 0 \quad (\text{オイラーの[等式/とうしき]})$$

$$e^{i\pi/2} = i, \quad e^{i\pi} = -1, \quad e^{2\pi i} = 1$$

三角関数の表現：

$$\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}, \quad \sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$$

4.4 4. ド・モアブルの定理

n を整数として：

$$(re^{i\theta})^n = r^n e^{in\theta} \implies (\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos n\theta + i \sin n\theta$$

応用 (n 乗根)： $z^n = 1$ の解は $e^{2\pi i k/n}$ ($k = 0, 1, \dots, n-1$) — 複素平面で正 n 角形の頂点を形成する。

例： $z^3 = 1$ の解は $1, e^{2\pi i/3} = -1/2 + \sqrt{3}i/2, e^{4\pi i/3} = -1/2 - \sqrt{3}i/2$ 。

4.5 5. 代数学の基本定理

n 次複素係数多項式は複素数の範囲でちょうど n 個の根 (重複度数を込み) を持つ。

これは \mathbb{C} が代数的閉体であることを示す。実数係数多項式では実数解と複素数解が共役のペアで現れる。

4.6 6. 複素数の応用

分野	使い方
信号処理	フーリエ変換で $e^{i\omega t}$ が基底
電気回路	インピーダンス (交流回路を複素数で記述)
微分方程式	$e^{i\omega t}$ の実部が $\cos \omega t$ 、虚部が $\sin \omega t$
幾何	平面の回転・相似変換を乗法で表現

5 見分け方

- 平面の回転・拡大が出た → 乗法（極形式）
- $x^2 + 1 = 0$ など実数解が存在しない方程式 → \mathbb{C} で解く
- $\cos n\theta$, $\sin n\theta$ の公式 → ド・モアブルの定理
- 周期関数の解析 → $e^{i\omega t}$ で置換して計算

6 どこまで成り立つか

\mathbb{C} は代数的閉体であり、すべての多項式が根を持つ意味で「最終的な数の体系」である。四元数 \mathbb{H} ($a + bi + cj + dk$) は積が可換でない4次元の体系であり、3次元回転を記述する。複素解析では正則関数（複素微分可能な関数）がきわめて豊かな構造を持つことが示される。

7 最終形

$$z = re^{i\theta} = r(\cos \theta + i \sin \theta), \quad z\bar{z} = |z|^2$$

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta \quad (\text{オイラーの[公式/こうしき]})$$

$$(\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos n\theta + i \sin n\theta \quad (\text{ド・モアブル})$$

8 一言でいうと

複素数の乗法は「拡大と回転の合成」であり、 i を掛けることは 90° 回転に過ぎない—オイラーの公式 $e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$ はこの見方を指数と三角関数を貫く統一的な記法へ昇華する。

9 関連リンク

→ [講義](#) 二次方程式の解の公式 [lecture](#) [math](#) [algebra](#)
<https://study.bem130.com/lecture/math/algebra/二次方程式の解の公式-講義/>

→ [講義](#) 三角関数 [lecture](#) [math](#) [trigonometry](#)
<https://study.bem130.com/lecture/math/trigonometry/三角関数-講義/>

→ [講義](#) ベクトルと内積 [lecture](#) [math](#) [vector](#)
<https://study.bem130.com/lecture/math/vector/ベクトルと内積-講義/>